

 **PCFP25**

Sensore di spostamento con profilo ultrapiatto per spazi ristretti



- Grado di protezione fino a IP67
- Custodia in profilo piatto, alta solo 8 mm
- Senza usura, senza manutenzione
- Alta resistenza agli urti fino a 50 g (100 urti)
- Distanza di guida fino a 19 mm (in base a magnete e profilo)

Modelli



Uscita analogica, 1 canale



Uscita analogica, 2 canali



Uscita seriale sincrona (SSI)



uscita digitale CANopen



PCFP25 - Sensore di posizione magnetostrittivo con profilo ultrapiatto
Versione con uscita analogica, 1 canale

Dati tecnici

		Tipologia ordine, 1 canale	
Campo di misura	100 ... 5750 (in passi di 10 mm) Altre lunghezze su richiesta	1	100 ... 5750
Tipi di uscita	0 ... 10 V U1 con alarm_HOLD 0,5 ... 10 V U2 con alarm_LOW; U2 con alarm_HOLD 0,5 ... 4,5 V U8 con alarm_LOW; U8 con alarm_HOLD 4 ... 20 mA (3 fili) I1 con alarm_LOW; I1 con alarm_HOLD	2	U1 U1/H U2 U2/U; U2/H U8 U8/U; U8/H I1 I1/U; I1/H
Funzione e proprietà dell'uscita	Magnete di posizione 1, crescente Magnete di posizione 1, discendente Valore iniziale, direzione e valore finale configurabile da utente	3	P1A P1D PMU
Risoluzione	16 bit f.s., min. 10 µm		
Frequenza di impulsi	Fino a 1 kHz, dipende dal campo di misura		
Linearità	Campo di misura >500 mm: ±0,10 % f.s. ±0,02 % f.s. Campo di misura ≤500 mm: ±0,5 mm ±0,2 mm	4	L10 L02 L10 L02MM
Ripetibilità	±3 µm		
Materiale custodia	AlMgSi1 e plastica		
Grado di protezione	IP64 (opzionale IP67)		
Montaggio	Morsetti di fissaggio PCFP25-BFS1		
Connessione elettrica	Cavo lunghezza standard 2 m; altre lunghezze su richiesta	5	KAB2M
Temperatura	-40 ... +85°C		
Urti	DIN EN 60068-2-27:2010, 50 g/11 ms, 100 urti		
Vibrazioni	DIN EN 60068-2-6:2008, 20 g 10 Hz-2 kHz, 10 cicli		
EMC	DIN EN 61326-1:2013		

Codice ordine

PCFP25 – **1** – **2** – **3** – **4** – **5**

Esempio ordine: PCFP25 – 1000 – I1 – P1A – L10 – KAB2M



PCFP25 - Sensore di posizione magnetostrittivo con profilo ultrapiatto
Versione con uscita analogica, 2 canali

Dati tecnici

		Tipologia ordine, 2 canali	
Campo di misura	100 ... 5750 (in passi di 10 mm) Altre lunghezze su richiesta	1	100 ... 5750
Tipi di uscita	0 ... 10 V U1 con alarm_HOLD 0,5 ... 10 V U2 con alarm_LOW; U2 con alarm_HOLD 0,5 ... 4,5 V U8 con alarm_LOW; U8 con alarm_HOLD 4 ... 20 mA (3 fili) I1 con alarm_LOW; I1 con alarm_HOLD	2	U1 U1/H U2 U2/U; U2/H U8 U8/U; U8/H I1 I1/U; I1/H
Funzione e proprietà dell'uscita 1	Magnete di posizione 1, crescente Magnete di posizione 1, discendente Differenza del magnete 1/2, crescente (2 magneti) Differenza del magnete 1/2, discendente (2 magneti)	3	P1A P1D DA DD
Funzione e proprietà dell'uscita 2	Magnete di posizione 2, crescente (2 magneti) Magnete di posizione 2, discendente (2 magneti) Differenza del magnete 1/2, crescente (2 magneti) Differenza del magnete 1/2, discendente (2 magneti) Velocità con rilevamento della direzione (possibile solo con 1 magnete) Velocità senza rilevamento della direzione (possibile solo con 1 magnete)	4	P2A P2D DA DD VZx.x ¹⁾ VAx.x ²⁾
Risoluzione	16 bit f.s., min. 10 µm		
Frequenza di impulsi	Fino a 1 kHz, dipende dal campo di misura		
Linearità	Campo di misura >500 mm: ±0,10 % f.s. ±0,02 % f.s. Campo di misura ≤500 mm: ±0,5 mm ±0,2 mm	5	L10 L02 L10 L02MM
Ripetibilità	±3 µm		
Materiale custodia	AlMgSi1 e plastica		
Grado di protezione	IP64 (opzionale IP67)		
Montaggio	Morsetti di fissaggio PCFP25-BFS1		
Connessione elettrica	Cavo lunghezza standard 2 m; altre lunghezze su richiesta	6	KAB2M
Temperatura	-40 ... +85°C		
Urti	DIN EN 60068-2-27:2010, 50 g/11 ms, 100 urti		
Vibrazioni	DIN EN 60068-2-6:2008, 20 g 10 Hz-2 kHz, 10 cicli		
EMC	DIN EN 61326-1:2013		

Codice ordine

PCFP25 – **1** – **2** – **3** – **4** – **5** – **6**

Esempio ordine: PCFP25 – 1000 – I1 – P1A – VZ1.0 – L10 – KAB2M

1) VZx.x = Velocità con rilevamento della direzione (possibile solo con 1 magnete), in passi di 0,1 m/s

Esempio: VZ1.5	verso la posizione iniziale		verso la posizione finale
	-1,5 m/s	0	1,5 m/s
Uscita U2:	0,5 V	5,25 V	10 V
Uscita I1:	4 mA	12 mA	20 mA

2) VAx.x = Velocità senza rilevamento della direzione (possibile solo con 1 magnete), in passi di 0,1 m/s

Esempio: VA1.5	verso la posizione iniziale		verso la posizione finale
	-1,5 m/s	0	1,5 m/s
Uscita U2:	10 V	0,5 V	10 V
Uscita I1:	20 mA	4 mA	20 mA

Accessori:

Magneti di posizione (consultare pagina 12)

Eccentrici di fissaggio (consultare pagina 9)



PCFP25 - Sensore di posizione magnetostrittivo con profilo ultrapiatto
Versione con uscita seriale sincrona (SSI)

Dati tecnici

		Tipologia ordine	
Campo di misura	100 ... 5750 (in passi di 10 mm) Altre lunghezze su richiesta	1	100 ... 5750
Risoluzione	5 / 10 / 20 / 50 / 100 µm	2	5 / 10 / 20 / 50 / 100
Tipi di uscita	Uscita seriale sincrona (SSI)	3	SSI
Codice	Gray Dual	4	G D
Quantità dei bit di dati	24 bit 25 bit	5	24 25
Frequenza di impulsi	Fino a 1 kHz, dipende dal campo di misura		
Linearità	Campo di misura >500 mm: ±0,10 % f.s. ±0,02 % f.s. Campo di misura ≤500 mm: ±0,5 mm ±0,2 mm	6	L10 L02 L10 L02MM
Ripetibilità	±3 µm		
Materiale custodia	AlMgSi1 e plastica		
Grado di protezione	IP64 (opzionale IP67)		
Montaggio	Morsetti di fissaggio PCFP25-BFS1		
Connessione elettrica	Cavo lunghezza standard 2 m; altre lunghezze su richiesta	7	KAB2M
Temperatura	-40 ... +85°C		
Urti	DIN EN 60068-2-27:2010, 50 g/11 ms, 100 urti		
Vibrazioni	DIN EN 60068-2-6:2008, 20 g 10 Hz-2 kHz, 10 cicli		
EMC	DIN EN 61326-1:2013		

Codice ordine

PCFP25	-	1	-	2	-	3	/	4	/	5	-	6	-	7
--------	---	----------	---	----------	---	----------	---	----------	---	----------	---	----------	---	----------

Esempio ordine: PCFP25 – 1000 – 5 – SSI / G / 24 – L10 – KAB2M

Accessori:

Magneti di posizione (consultare pagina 12)

Eccentrici di fissaggio (consultare pagina 9)



PCFP25 - Sensore di posizione magnetostrittivo con profilo ultrapiatto
Versione con uscita digitale CANopen

Dati tecnici

Campo di misura	100 ... 5750 (in passi di 10 mm) Altre lunghezze su richiesta	1	Tipologia ordine 100 ... 5750
Tipi di uscita	CANopen-Bus CANopen-Bus con resistenza di terminazione integrata CAN SAE J1939 CAN SAE J1939-Bus con resistenza di terminazione integrata	2	CANOP CANOP/R CANJ1939 CANJ1939/R
Risoluzione	50 µm		
Frequenza di impulsi	Fino a 1 kHz, dipende dal campo di misura		
Linearità	Campo di misura >500 mm: ±0,10 % f.s. ±0,02 % f.s. Campo di misura ≤500 mm: ±0,5 mm ±0,2 mm	3	L10 L02 L10 L02MM
Ripetibilità	±3 µm		
Materiale custodia	AlMgSi1 e plastica		
Grado di protezione	IP64 (opzionale IP67)		
Montaggio	Morsetti di fissaggio PCFP25-BFS1		
Connessione elettrica	Cavo 0,3 m con connettore M12, 5 pin	4	KAB0,3M-M12/CAN
Temperatura	-40 ... +85°C		
Urti	DIN EN 60068-2-27:2010, 50 g/11 ms, 100 urti		
Vibrazioni	DIN EN 60068-2-6:2008, 20 g 10 Hz-2 kHz, 10 cicli		
EMC	DIN EN 61326-1:2013		

Codice ordine

PCFP25 – **1** – **2** – **3** – **4**

Esempio ordine: PCFP25 – 1000 – CANOP – L10 – KAB0,3M-M12/CAN

Accessori:

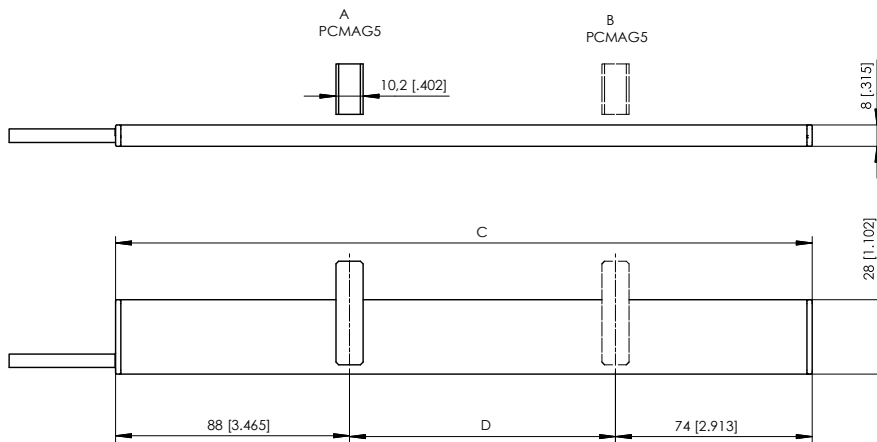
Connettore (consultare pagina 22)

Magneti di posizione (consultare pagina 12)

Morsetti di fissaggio (consultare pagina 9)

Dimensioni

Uscita cavo elettrico



A: Posizione iniziale

B: Posizione finale

C: Lunghezza totale = area di misura + 162 [6.378] (p.es. 262 [10.315])

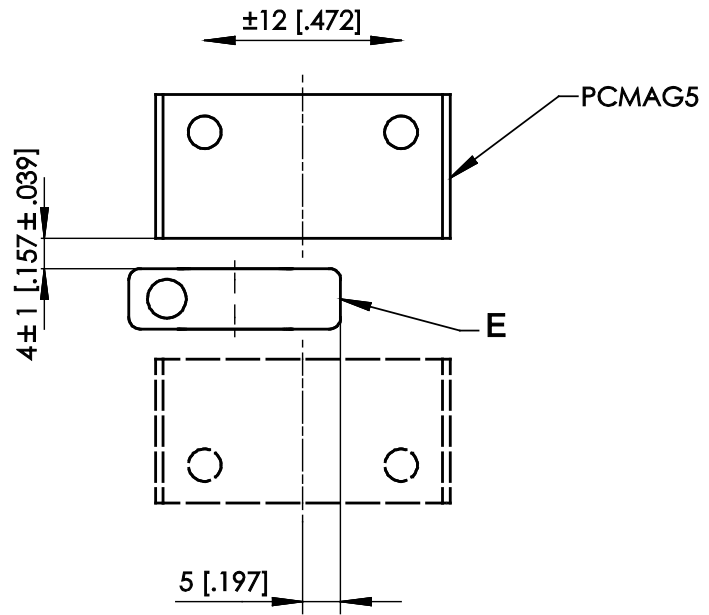
D: Area di misura (p.es. 100 [3.937])

Dimensioni in mm [pollici]

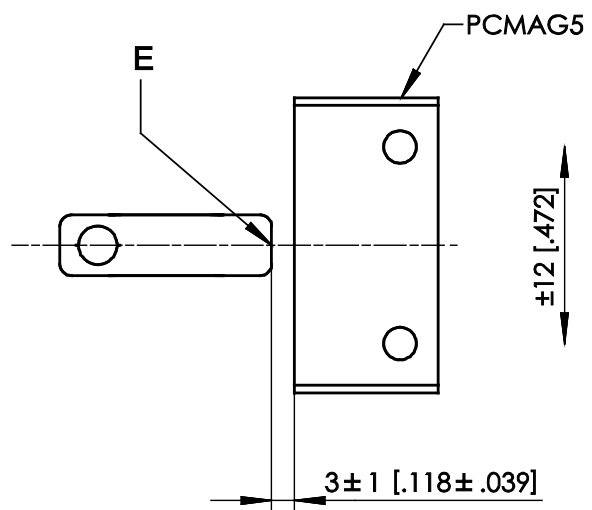
Dimensioni solo a titolo informativo.

Per le dimensioni del piano d'ingombro si prega di contattare il produttore.

Posizione del magnete



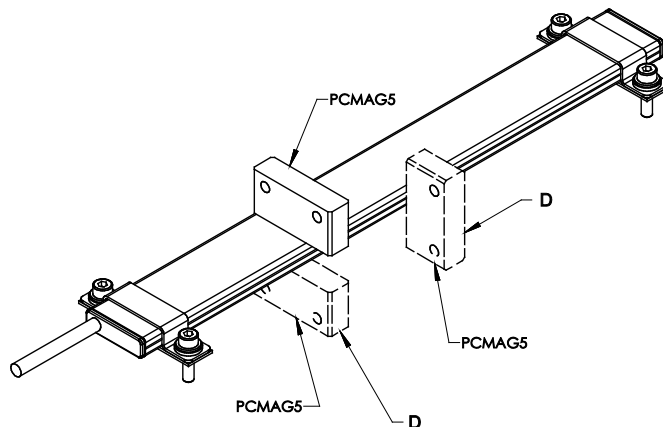
Posizione alternativa del magnete



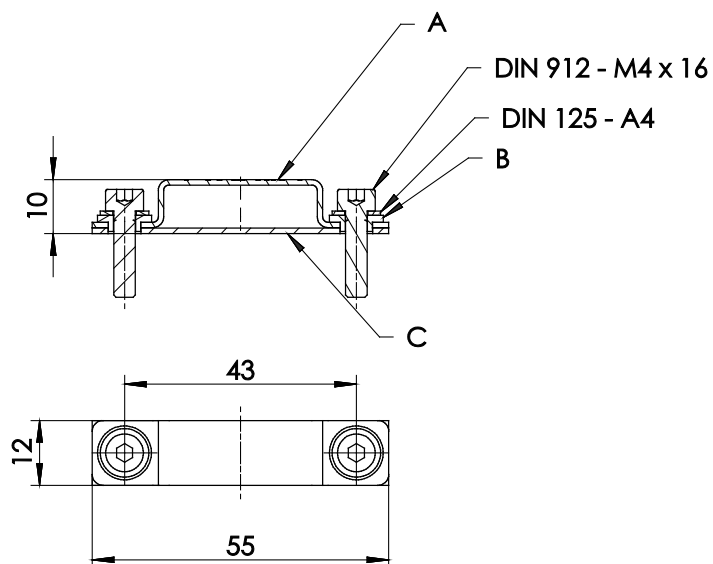
E - Marcatura

Accessori di montaggio

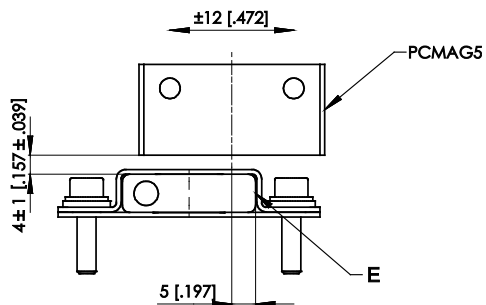
Morsetto di fissaggio PCFP25-BFS1



D: Posizione alternativa del magnete



A: Elemento di fissaggio
B: Elemento isolante
C: Nastro isolante



E: Marcatura

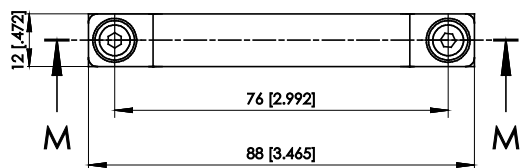
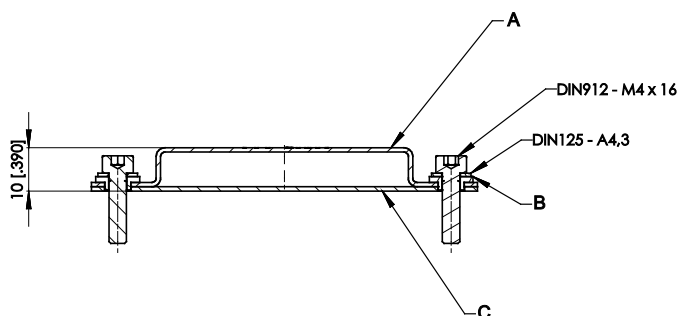
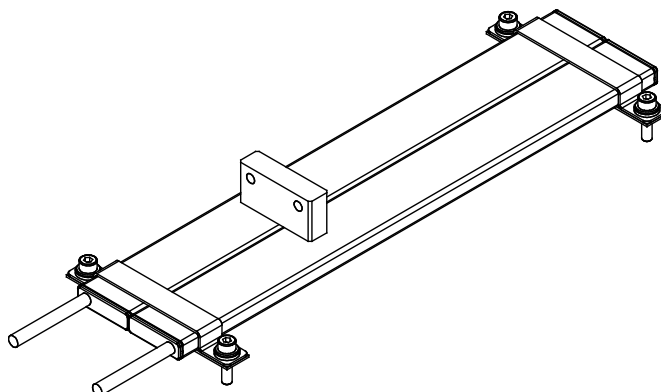
Dimensioni in mm [pollici]

Dimensioni solo a titolo informativo.

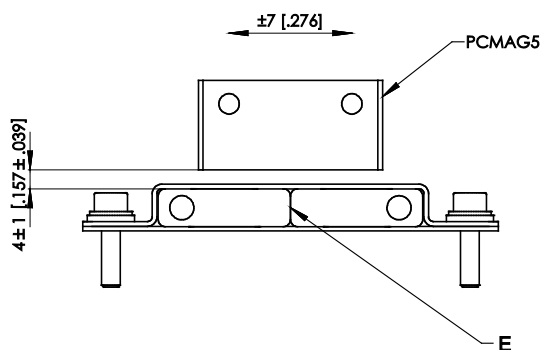
Per le dimensioni del piano d'ingombro si prega di contattare il produttore.

Morsetti di fissaggio PCFP25-RF-BFS1

Versione ridondante
Disposizione
orizzontale



A: Elemento di fissaggio
B: Elemento isolante
C: Nastro isolante



E: Marcatura

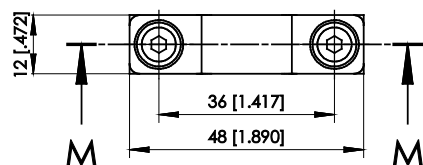
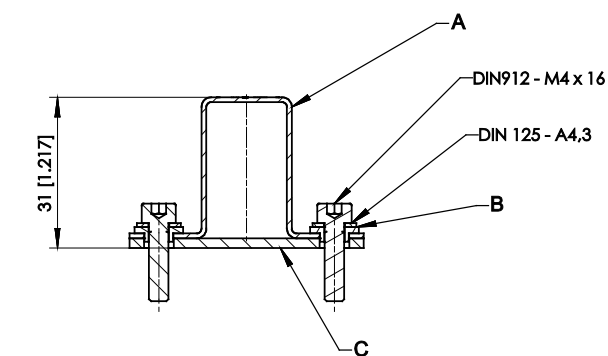
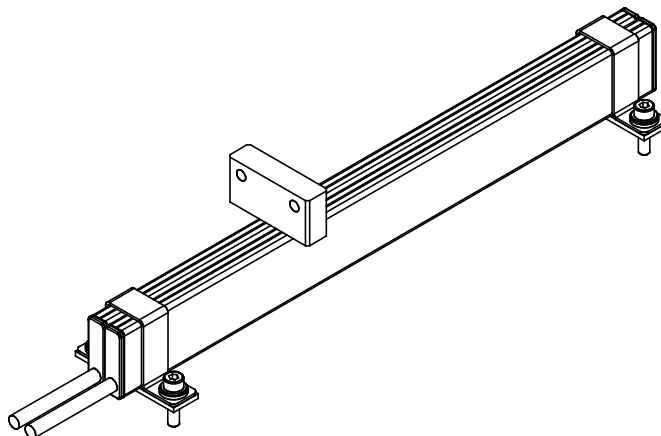
Dimensioni in mm [pollici]

Dimensioni solo a titolo informativo.

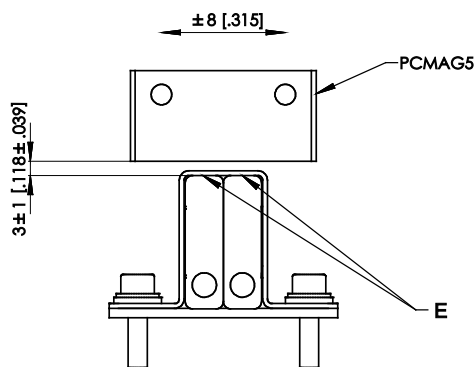
Per le dimensioni del piano d'ingombro si prega di contattare il produttore.

Morsetti di fissaggio PCFP25-RH-BFS1

Versione ridondante
Disposizione verticale



A: Elemento di fissaggio
B: Elemento isolante
C: Nastro isolante



E: Marcatura

Dimensioni in mm [pollici]

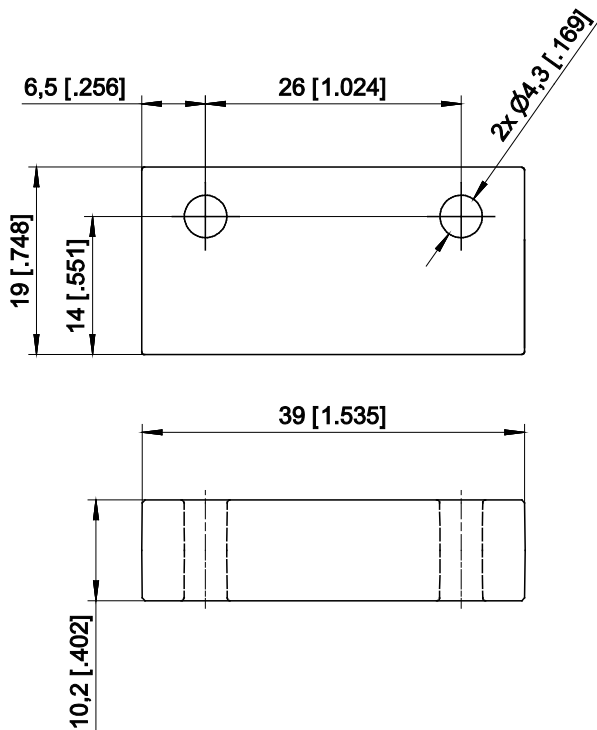
Dimensioni solo a titolo informativo.

Per le dimensioni del piano d'ingombro si prega di contattare il produttore.

Magneti

PCMAG5

Magnete standard




Dimensioni in mm [pollici]


Dimensioni solo a titolo informativo.


Per le dimensioni del piano d'ingombro si prega di contattare il produttore.

Specifiche sui tipi di uscita

Uscite analogiche

U1 Uscita tensione 0 ... 10 V 	Tensione di alimentazione	18 ... 36 V DC
	Consumo	23 mA tipico a 24 V DC 46 mA tipico a 12 V DC 80 mA max
	Tensione di uscita	0 ... 10 V DC
	Corrente di uscita	2 mA max.
	Resistenza di carico	>5kΩ
	Risoluzione	16 Bit f.s., min. 10 μm
	Stabilità (temperatura)	±50 x 10 ⁻⁶ / °C f.s.
	Protezione elettrica	Contro le inversioni di polarità e cortocircuiti
	Rumore di uscita	0,5 mV _{eff}
	Temperatura di lavoro	-40 ... +85°C
	EMC	DIN EN 61326-1:2013

U2 Uscita tensione 0,5 ... 10 V 	Tensione di alimentazione	18 ... 36 V DC
	Consumo	23 mA tipico a 24 V DC 46 mA tipico a 12 V DC 80 mA max
	Tensione di uscita	0,5 ... 10 V DC
	Corrente di uscita	2 mA max.
	Resistenza di carico	>5kΩ
	Risoluzione	16 Bit f.s., min. 10 μm
	Stabilità (temperatura)	±50 x 10 ⁻⁶ / °C f.s.
	Protezione elettrica	Contro le inversioni di polarità e cortocircuiti
	Rumore di uscita	0,5 mV _{eff}
	Temperatura di lavoro	-40 ... +85°C
	EMC	DIN EN 61326-1:2013

U8 Uscita tensione 0,5 ... 4,5 V 	Tensione di alimentazione	10 ... 36 V DC
	Consumo	23 mA tipico a 24 V DC 46 mA tipico a 12 V DC 80 mA max
	Tensione di uscita	0,5 ... 4,5 V DC
	Corrente di uscita	2 mA max.
	Resistenza di carico	>5kΩ
	Risoluzione	16 Bit f.s., min. 10 μm
	Stabilità (temperatura)	±50 x 10 ⁻⁶ / °C f.s.
	Protezione elettrica	Contro le inversioni di polarità e cortocircuiti
	Rumore di uscita	0,5 mV _{eff}
	Temperatura di lavoro	-40 ... +85°C
	EMC	DIN EN 61326-1:2013

I1 Uscita corrente 4 ... 20 mA, 3 fili 	Tensione di alimentazione	18 ... 36 V DC (10 ... 36 V für R _L ≤250Ω)
	Consumo	36 mA tipico a 24 V DC 66 mA tipico a 12 V DC 100 mA max
	Carico	350 Ω max.
	Corrente di uscita	4 ... 20 mA (max. 30 mA segnale di errore)
	Risoluzione	16 Bit f.s., min. 10 μm
	Stabilità (temperatura)	±50 x 10 ⁻⁶ / °C f.s.
	Protezione elettrica	Contro le inversioni di polarità e cortocircuiti
	Rumore di uscita	0,5 mV _{eff}
	Temperatura di lavoro	-40 ... +85°C
	EMC	DIN EN 61326-1:2013

Diagnostica errore per uscite analogiche

Comportamento del segnale di uscita analogica in caso di anomalia

Nei casi in cui il sensore rileva un'anomalia (per esempio magnete non presente), il segnale analogico presenta i seguenti stati a seconda delle opzioni:

Alarm_HIGH

La tensione di uscita rispett. la corrente di uscita si mette ad un livello alto (Overrange).

Alarm_LOW

La tensione di uscita rispett. la corrente di uscita si mette ad un livello basso (Underrange).

Alarm_HOLD

L'ultimo valore misurato è mantenuto.

	Alarm_HIGH (Standard)	Alarm_LOW (.../U)	Alarm_HOLD (.../H)
U1	$U_{out} \geq 10,5 \text{ V}$	—	L'ultimo valore misurato è mantenuto (Codice ordine U1/H)
U2	$U_{out} \geq 10,5 \text{ V}$	$U_{out} < 0,25 \text{ V}$ (Codice ordine U2/U)	L'ultimo valore misurato è mantenuto (Codice ordine U2/H)
U8	$U_{out} \geq 10 \text{ V}$	$U_{out} < 0,25 \text{ V}$ (Codice ordine U8/U)	L'ultimo valore misurato è mantenuto (Codice ordine U8/H)
I1	$I_{out} \geq 21 \text{ mA}$	$1,5 \dots 2 \text{ mA}$ (Codice ordine I1/U)	L'ultimo valore misurato è mantenuto Codice ordine I1/H)

Segnale di errore dell'uscita SSI


Il sensore non rileva alcun magnete, quindi la posizione assume il valore massimo (0xFFFFF) per 24 bit e (0x1FFFFFF) per 25 bit.

Opzione PMU per le uscite analogiche U2, U8 e I1

Regolazione del valore iniziale e finale da utente

L'opzione PMU consente la programmazione del valore iniziale e finale della caratteristica di uscita mediante il segnale di programmazione SPAN / ZERO disponibile sul connettore. Collegare il segnale SPAN / ZERO al GND tramite un tasto. Determinare la posizione iniziale desiderata. Tenendo premuto il tasto tra 2 e 4 secondi si imposta la posizione attuale come valore iniziale. Determinare quindi la posizione finale desiderata. Tenendo premuto il tasto per più di 5 secondi si imposta la posizione attuale come valore finale. I valori sono a questo punto memorizzati e saranno disponibili anche dopo lo spegnimento del sensore. Per ripristinare i dati di fabbrica del sensore è necessario premere il tasto quando il sensore è acceso.

Uscite digitali

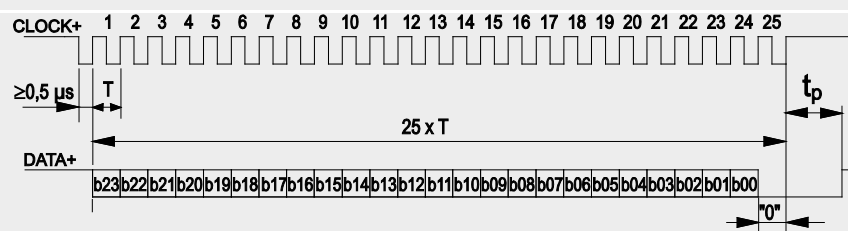
SSI Seriale-sincrona SSI 	Interfaccia	EIA RS-422
	Tensione di alimentazione	8 ... 36 V DC, ondulazione residua 10 mV
	Consumo	22 mA tipico a 24 V DC 46 mA tipico a 12 V DC 150 mA max
	Frequenza di clock	100 kHz ... 500 kHz
	Codice	Codice gray, codice dual
	Risoluzione	≥5 μm
	Tempo di pausa	>25 μs min.
	Stabilità (Temperatura)	±50 x 10 ⁻⁶ / °C f.s.
	Temperatura di lavoro	-40 ... 85°C
	Protezione elettrica	Contro le inversioni di polarità e cortocircuiti
EMC	DIN EN 61326-1:2013	

Descrizione

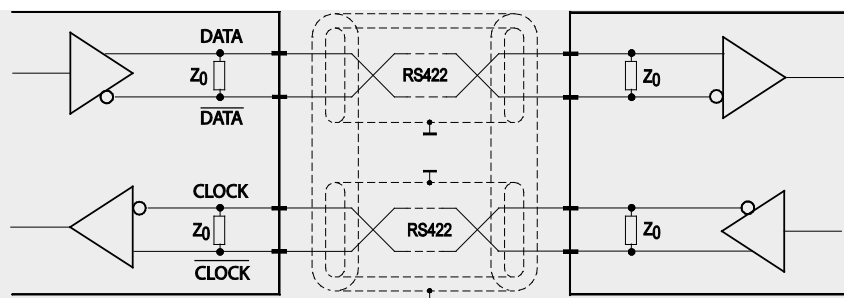
La trasmissione dei dati avviene per mezzo dei segnali di CLOCK e DATA. L'unità di elaborazione (PLC, Microcomputer) invia sequenze di impulsi di clock determinando così la velocità di trasmissione dei dati. Con il primo fronte discendente della sequenza di impulsi del segnale la posizione del sensore è registrata e memorizzata. Il seguente fronte crescente della sequenza di impulsi del segnale controlla la trasmissione bit a bit dell'uscita dei dati (word). Dopo un tempo di ritardo è trasmessa l'informazione della prossima nuova posizione.

Diagramma impulsi

(Treni di 26 impulsi)



Circuito di ricezione



Velocità di trasmissione

Lunghezza del cavo

50 m

Baud

100-400 kHz

Nota:

All'aumentare della lunghezza del cavo diminuisce la massima velocità di trasmissione.

100 m

100-300 kHz

Segnali di uscita $\overline{\text{CLOCK}}$ e $\overline{\text{DATA}}$ devono essere attorcigliati, accoppiati e schermati insieme.

Cablaggio segnale Connettore M12, 8 poli	Segnale	Connettore PIN	Colore cavo
	Alimentazione +	1	bianco
	Alimentazione GND	2	marrone
	CLOCK	3	verde
	$\overline{\text{CLOCK}}$	4	giallo
	DATA	5	grigio
	$\overline{\text{DATA}}$	6	rosa
	-	7	blu
	-	8	rosso

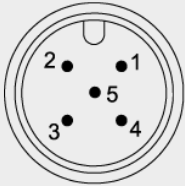
Vista sul connettore del
sensore

Descrizione

Interfaccia CANopen con dati di processo per la posizione e la funzione commutatore, programmabili sono il preset, risoluzione, filtraggio e punti di commutazione.


CANOP CANOP/R CANopen 	Specificazione CAN	ISO 11898, Basic e Full CAN 2.0 B
	Profilo di comunicazione	CANopen CiA 301 V 4.02, Slave
	Profilo encoder	Encoder CiA 406 V 3.2
	Error Control	Node Guarding, Heartbeat, Emergency Message
	Indirizzo del nodo ID	Regolabile via LSS o via object dictionary
	PDO	4 TxPDO, 0 RxPDO, no linking, static mapping
	Modi dei PDO	Event-/Time triggered, Remote-request, Sync cyclic/acyclic
	SDO	1 Server, 0 Client
	CAM	8 camme
	Certificato	Si
	Velocità di trasmissione	50 kBaud fino a 1 MBaud, regolabile via LSS o via object dictionary
	Connessione Bus	Connettore M12, 5 pin
	Resistenza di terminazione bus integrata (opzionale)	120 Ω
	Bus, isolato galvanicamente	No

Dati tecnici	Tensione di alimentazione	18 ... 36 V DC 11 ... 36 V DC per campi di misura <1m
	Consumo	20 mA tipico a 24 V DC 40 mA tipico a 12 V DC 80 mA max
	Numero dei magneti di posizione	1 ... 4
	Risoluzione	50 μm
	Frequenza di campionamento	1 kHz (asincrona)
	Stabilità (Temperatura)	±50 x 10 ⁻⁶ /°C f.s. (tipico)
	Ripetibilità	1 LSB
	Temperatura di esercizio	Consultare i dati tecnici relativi allo modello
	Protezione elettrica	Contro le inversioni di polarità ed i cortocircuiti
	Rigidità dielettrica	1 kV (V AC, 50 Hz, 1 min.)
	EMC	DIN EN 61326-1:2013

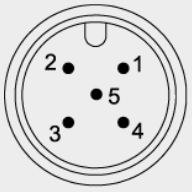
Cablaggio segnale	Segnale	Connettore PIN
Connettore M12, 5 poli 	Schermatura	1
	Alimentazione +	2
	GND	3
	CAN-H	4
	CAN-L	5

Vista sul connettore del sensore

Quando si utilizza più di un magnete, per il riconoscimento univoco di ciascuno dei magneti, questi devono essere posti ad una distanza minima di 70 mm.

CANJ1939 CANJ1939/R SAE J1939 	Spesificazione CAN	ISO 11898, Basic e Full CAN 2.0 B	
	Transceiver	24V-compatibile, non isolato	
	Profilo di comunicazione	SAE J1939	
	Baud Rate	250 kBit/s	
NAME Fields	Resistenza di terminazione bus integrata (opzionale)	120 Ω	
	Indirizzo	Default 247d, configurabile	
	Arbitrary address capable	1	Yes
	Industry group	0	Global
	Vehicle system	7Fh (127d)	Non specific
	Vehicle system instance	0	
	Function	FFh (255d)	Non specific
	Function instance	0	
	ECU instance	0	
	Manufacturer	145h (325d)	Manufacturer ID
Parameter Group Numbers (PGN)	Identity number	0nnn	Serial number 21 bit
	Configuration data	PGN EF00h	Proprietary-A (PDU1 peer-to-peer)
	Process data	PGN FFnnh	Proprietary-B (PDU2 broadcast); nn Group Extension (PS) configurable

Dati tecnici	Tensione di alimentazione	18 ... 36 V DC 11 ... 36 V DC per campi di misura <1m
	Consumo	20 mA tipico a 24 V DC 40 mA tipico a 12 V DC 80 mA max
	Frequenza di campionamento	1 kHz (asincrona)
	Stabilità (Temperatura)	±50 x 10 ⁻⁶ /°C f.s. (tipico)
	Ripetibilità	1 LSB
	Temperatura di esercizio	Consultare i dati tecnici relativi allo specifico modello
	Protezione elettrica	Contro le inversioni di polarità ed i cortocircuiti
	Rigidità dielettrica	1 kV (V AC, 50 Hz, 1 min.)
	EMC	DIN EN 61326-1:2013

Cablaggio segnale	Segnale	Connessione PIN
Connettore M12, 5 poli  Vista sul connettore del sensore	Schermatura	1
	Alimentazione +	2
	GND	3
	CAN-H	4
	CAN-L	5

Quando si utilizza più di un magnete, per il riconoscimento univoco di ciascuno dei magneti, questi devono essere posti ad una distanza minima di 70 mm.

Connettori

Connettore Bus M12, 5 pin CAN bus

Il cavo schermato presenta un connettore accoppiato M12 maschio a 5 pin diritto, mentre all'altra estremità un connettore M12 femmina a 5 pin. Le lunghezze disponibili sono 0,3 m, 2 m, 5 m e 10 m.

Diametro del cavo: 6,7 ±0,2 mm

Codice ordine

KAB - xM - M12/5F/G - M12/5M/G - CAN

IP69: **KAB - xM - M12/5F/G/69K - M12/5M/G/69K - CAN**

xM = Lunghezza in m

T di raccordo M12, 5 pin CAN Bus

Codice ordine

KAB - TCONN - M12/5M - 2M12/5F - CAN



Resistenza di terminazione M12, 5 pin CAN Bus

Codice ordine:

KAB - RTERM - M12/5M/G - CAN



Applicabile per cinghie di trascinamento cavi

Velocità di movimento massima	3 m/s
Accelerazione massima	5 m/s ²
Raggio di curvatura minimo	10 x diametro del cavo